

TB6600

Schrittmotorsteuerung

Analoge Steuerung Modell TB6600

Analoge Technik, max. 40 VDC / 4.0 A (PEAK)



Produktbeschreibung:

Die TB6600 ist ein kostengünstiger Ein-Achsen-Schrittmotortreiber für Hybride Schrittmotoren mit 2 oder 4 Phasen. Nicht für den industriellen Einsatz vorgesehen.

Produktmerkmale:

- Kostengünstig
- Versorgungsspannung bis +40 VDC, Ausgangsstrom bis 4.0 A (PEAK)
- Ausgangsstrom mittels DIP-Schalter in acht Schritten wählbar
- Automatische Stromabsenkung (im Ruhebetrieb) zur Reduktion der Motorwärme
- Eingangsfrequenz bis 20 kHz
- Steuereingänge für 5 V Signale
- Eingänge optisch isoliert
- 6 wählbare Auflösungen, bis zu 6400 Schritte pro Umdrehung bei Standard 1.8° Motoren
- Für 2- und 4-Phasen-Motoren
- Unterstützt PUL/DIR mode
- Überhitzungs- und Überstromschutz

Elektrische Spezifikation:

Kenndaten	Min	Typ.	Max	Einheit
Ausgangsstrom	0.7	-	4.0 (3.5 RMS)	A
Versorgungsspannung	+9	+36	+40	VDC
Logische Signal Pegel	8	10	15	mA
Eingangsfrequenz	0	-	20 bei Taktverhältnis 25 high / 75 low 13 bei Taktverhältnis 50 / 50	kHz
Isolationswiderstand	500			MΩ

Weitere Spezifikationen:

Mikroschritte / 1,8 °	200		6400
PUL / DIR		ja	
NEMA Größe	17		24
Motor Typ Mecheltron	42BYGH-XXXX		60BYGH-XXX

22.01.18

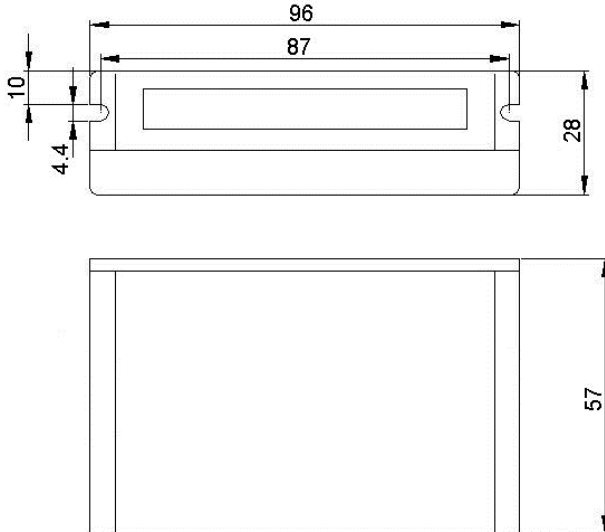
TB6600

Schrittmotorsteuerung

Analog Driver

Model TB6600

Mechanische Spezifikation: (Maße in mm)

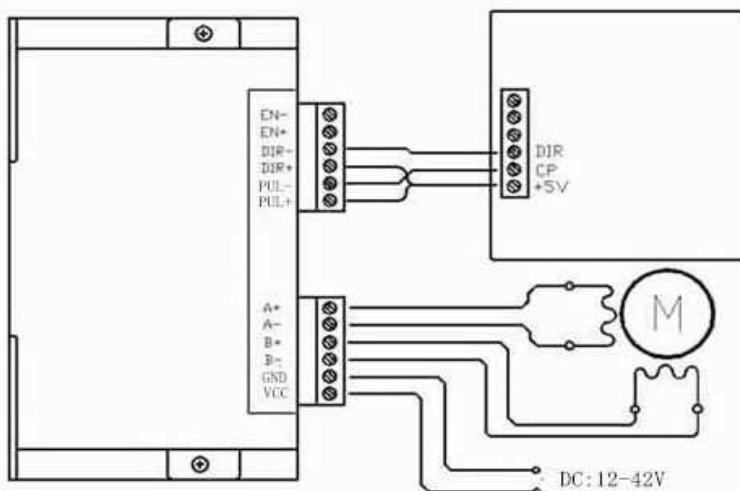


Anwendungen:

Geeignet für eine breite Palette von Schrittmotoren von NEMA-Größe 17, 23 und 24 bzw. 42x42 mm bis 60x60 mm. Er kann für verschiedene Maschinentypen mit XY- Achsen wie Etikettiermaschinen, Graviermaschinen, Laserschneidanlagen, Bestückungsautomaten usw. verwendet werden. Besonders wo geringe Geräusche, niedrige Erwärmung, hohe Geschwindigkeit und hohe Genauigkeit erwünscht sind.

Anschlussbild:

Ein komplettes System besteht aus Schrittmotor, Schrittmotor-Treiber, Stromversorgung und Controller (Impulsgeber). Ein typisches Anschlussbild wird in der nachfolgenden Abbildung gezeigt:



Logische Kontrollsignale mit 5 V können direkt angeschlossen werden;
 bei Kontrollsignalen von 12V muß ein Widerstand R von 1kΩ in Reihe zwischengeschaltet werden;
 bei Kontrollsignalen von 24V muß ein Widerstand R von 2kΩ in Reihe zwischengeschaltet werden, um einen Strom von 8 mA bis 15 mA zu gewährleisten.

22.01.18